

VI CARACTÉRISTIQUES TECHNIQUES.

6.1 ÉMETTEUR RADIO

- Fréquence porteuse 868.35 Mhz (selon norme I - ETS 300 220)
- Alimentation 3 V (pile CR2032)
- Consommation 1µA en veille, 10 mA maximum sur touche appuyée
- Autonomie 4 ans à raison de 4 commandes par jour
- Température de fonctionnement 0° C / + 40° C
- Portée 100 m. en champ libre
- Isolement Classe 1

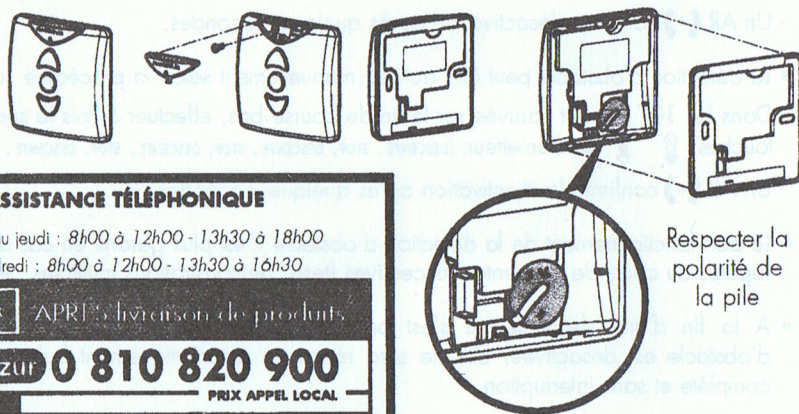
6.2 RÉCEPTEUR RADIO

- Alimentation Secteur 230 V~ + terre
- Consommation selon moteur
- Fréquence de réception 868.35 Mhz (selon norme I - ETS 300 220)
- Émetteurs mémorisables 10
- Type de mémoire non volatile
- Nbre de combinaisons du code supérieur à 1 000 000
- Rolling code Changement permanent du code pour éviter le piratage par scanner
- Température de fonctionnement - 20° C / +70° C
- Isolement Classe 1
- Indice de protection du motoréducteur IP 44

CE 0165

VII CHANGEMENT DES PILES

- La pile doit être changée lorsque la diode clignote lors de l'appui sur les touches (pile CR2032)



ASSISTANCE TÉLÉPHONIQUE

du lundi au jeudi : 8h00 à 12h00 - 13h30 à 18h00
le vendredi : 8h00 à 12h00 - 13h30 à 16h30

FRANCIAFLEX

APRÈS livraison de produits

N°Azur 0 810 820 900

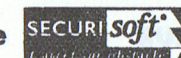
PRIX APPEL LOCAL

NOTICE DE RÉGLAGE FRANCIAISOFT® MR

FRANCIAFLEX

fenêtre, store, volet

avec arrêt sur obstacle



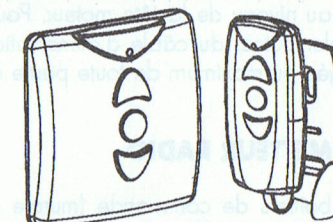
I GÉNÉRALITÉS

1.1 MOTORÉDUCTEUR

1.2 ÉMETTEUR RADIO

1.3 TERMINOLOGIE

1.4 COMMANDES DE FONCTIONNEMENT



II MISE EN OEUVRE DU VOLET FRANCIAISOFT®

2.1 BRANCHEMENT DU MOTEUR

2.2 AFFECTATION DE L'ÉMETTEUR RADIO DE BASE (ERB)

2.3 INVERSION DU SENS DE ROTATION DU MOTEUR

2.4 RÉGLAGE DES FINS DE COURSE DU MOTEUR

III COMMANDE GÉNÉRALE - GROUPE - SOUS GROUPE

IV EFFACER / SUPPRIMER / INITIALISER

4.1 SUPPRIMER LES RÉGLAGES DE FINS DE COURSE, L'ARRÊT INTERMÉDIAIRE

4.2 SUPPRIMER UN ÉMETTEUR RADIO COMPLÉMENTAIRE (ERC)

V INFORMATION RELATIVE À LA DÉTECTION D'OBSTACLE

VI CARACTÉRISTIQUES TECHNIQUES

6.1 ÉMETTEUR RADIO

6.2 RÉCEPTEUR RADIO

VII CHANGEMENT DES PILES



VOLET RÉNOVATION AVEC STORE SOLAIRE INTÉGRÉ :

Ce produit intégrant 2 moteurs FranciaSoft®, se reporter à la notice de pose du produit pour les particularités de branchement et réglage dans cette version.

I GÉNÉRALITÉS

L'installateur doit veiller à remettre la notice utilisateur à la personne intéressée.

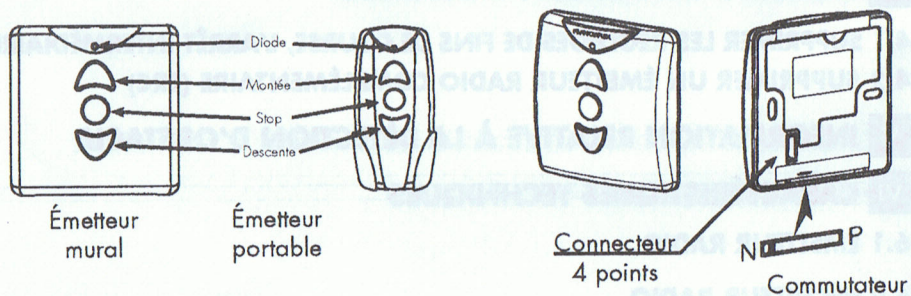
1.1 MOTORÉDUCTEUR

Le motoréducteur radio **FranciaSoft®** intègre le récepteur radio. L'antenne du récepteur est située au niveau de la tête moteur. Pour une meilleure qualité de réception, il est conseillé de l'enrouler autour du câble d'alimentation. Elle ne doit **jamais être recoupée** et doit être dégagée au maximum de toute partie métallique sur une longueur de 10 cm minimum.

1.2 ÉMETTEUR RADIO

- Les boîtiers de commande (murale ou portable) se composent de 3 touches (MONTÉE/STOP/DESCENTE), d'un commutateur à 2 positions (N ou P) et d'un connecteur 4 points (version murale uniquement) permettant une liaison avec un contacteur à clé.
- Les émetteurs doivent être posés en intérieur
- Éviter de fixer les émetteurs à proximité d'éléments métalliques. Il est conseillé d'effectuer quelques essais de positionnement avant de les fixer définitivement. (Notamment pour la commande générale)

Une diode électroluminescente indique à l'utilisateur qu'une commande est en cours d'émission.



1.3 TERMINOLOGIE

ERB : Émetteur Radio de Base

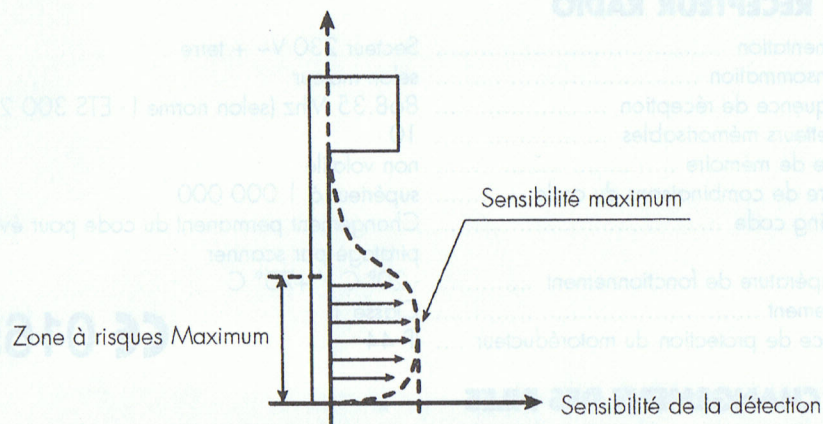
ERC : Émetteur Radio Complémentaire

AR : Accusé de Réception (léger va-et-vient du volet confirmant la bonne réception de l'ordre).

V INFORMATIONS RELATIVES À LA DÉTECTION D'OBSTACLE

FONCTIONNEMENT DE LA DÉTECTION D'OBSTACLES

- Afin de tenir compte de la période de rodage d'un volet, la fonction détection d'obstacle ne deviendra active qu'après une vingtaine de cycles (cycles de réglage inclus).
- Lorsque le volet rencontre un obstacle à la descente, il s'arrête et remonte de quelques cm. Il descend une seconde fois. S'il rencontre à nouveau l'obstacle au même endroit, il remonte et s'arrête. Dégager l'obstacle avant de manœuvrer le volet.
- La sensibilité de détection varie selon la hauteur et est maximale dans la zone à risques.

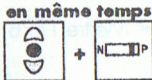





- La détection d'obstacle peut être désactivée selon la procédure suivante :
 - Dans les 10'' suivant l'arrivée sur le fin de course haut, effectuer 5 fois la séquence de touches de l'émetteur. (MONTÉE, STOP, MONTÉE, STOP, MONTÉE, STOP, MONTÉE, STOP, MONTÉE, STOP)
 - Un AR (••) confirme désactivation après quelques secondes.
- La détection d'obstacle peut être activée manuellement selon la procédure suivante :
 - Dans les 10'' suivant l'arrivée sur le fin de course bas, effectuer 5 fois la séquence de touches de l'émetteur. (DESCENTE, STOP, DESCENTE, STOP, DESCENTE, STOP, DESCENTE, STOP, DESCENTE, STOP)
 - Un AR (••) confirme la réactivation après quelques secondes.
- Le bon fonctionnement de la détection d'obstacle n'est plus garanti en cas d'obstacles répétés au cours de descentes successives (tests, démonstrations multiples,..etc)
- A la fin d'une descente où s'est produit un arrêt sur obstacle, la fonction détection d'obstacle est désactivée. Elle ne sera réactivée automatiquement qu'après une descente complète et sans interruption.


4.3 RESET

2 solutions possibles

4.3.1 Avec l'émetteur de base (ERB)


- Mettre l'ERB en mode programmation radio  en même temps
- Appuyer simultanément sur les touches STOP et DESCENTE jusqu'à un AR (•)... 
- Remettre l'ERB en mode normal 


 Les fins de courses, la position d'arrêt intermédiaire, l'ERB et l' (les) ERC sont supprimés. Le motoréducteur passe en attente de programmation pendant 60 secondes afin d'autoriser la ré affectation d'un nouvel ERB.

 Le reset désactive la fonction détection d'obstacle qui se réactivera automatiquement après une vingtaines de cycles.

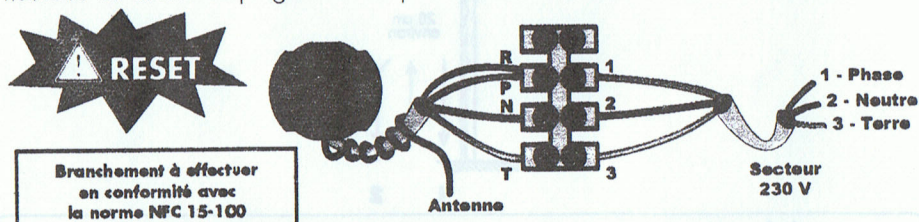
4.3.2 Avec fil de reset

- Relier le fil reset (noir) à la phase (marron)
- Alimenter le motoréducteur pendant 5 secondes (pas + de 8 secondes)
- Rétablir le câblage d'origine (retour au fonctionnement normal)

 A la remise sous tension, les fins de courses, la position d'arrêt intermédiaire, l'ERB et l' (les) ERC sont supprimés. Le récepteur passe en attente de programmation pendant 60 secondes afin d'autoriser la ré affectation d'un ERB.

 Le reset désactive la fonction détection d'obstacle qui se réactivera automatiquement après une vingtaines de cycles.

En absence d'affectation d'un ERB, couper puis rétablir l'alimentation. Le récepteur est à nouveau en attente de programmation pendant 60 secondes



Branchement à effectuer en conformité avec la norme NFC 15-100



Reset du volet Rénovation avec store intégré :

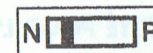
consulter la notice de pose du produits.

Choix des Modes de Fonctionnement :

Les émetteurs Radio possèdent 3 modes de fonctionnement :

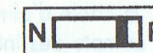
Mode normal

(utilisation courante)



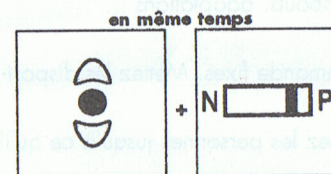
Le commutateur est sur "N"

Mode réglage



Le commutateur est sur "P"

Mode programmation radio



- Appuyer sur la touche STOP de l'émetteur **puis tout en la maintenant,** mettre le commutateur sur "P"

II MISE EN OEUVRE DU VOLET FRANCIASOFT®

: A T T E N T I O N :

INSTRUCTIONS IMPORTANTES DE SÉCURITÉ POUR L'INSTALLATION :

- Mise en garde : Une installation incorrecte peut conduire à des blessures graves. Suivez toutes les instructions d'installations.
- Avant d'installer la motorisation, mettez hors service tout équipement qui n'est pas nécessaire pour un fonctionnement motorisé.

Le raccordement au réseau électrique doit être effectué conformément aux prescriptions de la norme NF C15-100. Pour un usage en extérieur, le câble d'alimentation ne doit pas être plus faible qu'un câble HO5 RNF ou HO5 RRF. Tenir compte des intensités de démarrage qui entraînent des chutes de tension en bout de ligne pour la dimension des câbles de raccordement au réseau surtout dans le cas de branchement en parallèle des moteurs. Le circuit d'alimentation du moteur doit être pourvu d'un dispositif de coupure omnipolaire avec ouverture des contacts d'au moins 3 mm. Si le câble d'alimentation de cet appareil est endommagé, il ne doit être remplacé que par le fabricant ou une personne de qualification similaire afin d'éviter un danger.




* Pour les installations munies d'un interrupteur sans verrouillage, celui-ci doit être fixé en vue de l'appareil mais éloigné des parties mobiles et à une hauteur d'au moins 1,5 m.

* Pour un fonctionnement sûr du moteur, utilisez les tubes, embouts, adaptations ... préconisées dans le dernier catalogue de la société.

- Ne laissez pas les enfants jouer avec les dispositifs de commande fixes. Mettez les dispositifs de télécommande hors de portée des enfants.
- Surveillez le volet pendant qu'il est en mouvement et éloignez les personnes jusqu'à ce qu'il soit complètement fermé.
- Alimenter le moteur et affecter l'émetteur de chaque volet l'un après l'autre.
- Il n'est pas nécessaire de débrancher les volets après affectation d'un émetteur.




IV EFFACER / SUPPRIMER / INITIALISER

4.1 SUPPRIMER LES RÉGLAGES DE FINS DE COURSE, L'ARRÊT INTERMÉDIAIRE

- Mettre l'ERB en mode réglage 
- Dans les 5 secondes qui suivent, appuyer simultanément sur les touches STOP/DESCENTE jusqu'à un AR (•)..... 
- Remettre l'ERB en mode normal 

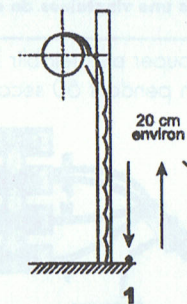
Les fins de course et l'arrêt intermédiaire sont supprimés.

4.2 SUPPRIMER UN ÉMETTEUR RADIO COMPLÉMENTAIRE (ERC)

- Mettre l'ERC en mode programmation radio :  +  appuyer sur la touche STOP de l'émetteur puis dans les 5 secondes **tout en maintenant** STOP appuyé, mettre le commutateur sur "P"
- Attendre 5 secondes **... 5 secondes ...**
- Remettre l'ERC en mode normal 

Le motoréducteur est en attente de la programmation pendant 60 secondes

- Faire un double accostage sur la fin de course basse à l'aide de l'ERB ou de l'ERC








Un AR (•) confirme que l'émetteur radio complémentaire (ERC) n'est plus affecté.

III COMMANDE MULTIPLE - Ajout d'émetteur GROUPE - SOUS GROUPE


Nécessite un émetteur radio complémentaire (ERC) :

Les fins de course étant réglés (voir chapitre 2.4 p6 et 7)

- Mettre l'ERC en mode programmation radio :  et  **en même temps** appuyer sur la touche STOP de l'émetteur, puis dans les 5 secondes **tout en maintenant** STOP appuyé, mettre le commutateur sur "P"
- Attendre 5 secondes 5 secondes ... 
- Relâcher le bouton STOP, et remettre l'ERC en mode normal 

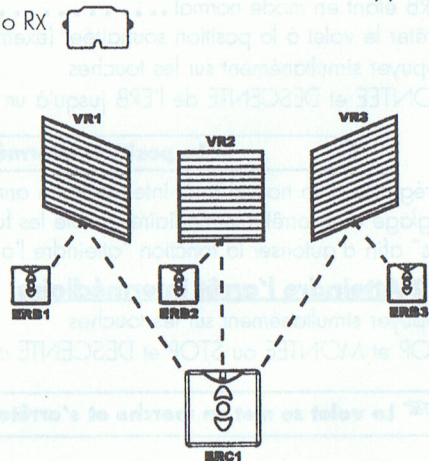
 Le motoréducteur est en attente de programmation pendant **60 secondes**

- Avec l'ERB (émetteur individuel), amener le tablier 2 fois en fin de course haut

 Un AR (•) confirme que l'émetteur radio complémentaire (ERC) est affecté.

Répéter l'opération sur tous les volets à affecter à la commande de groupe.

- Si un moteur est équipé d'un récepteur radio RX se reporter à la notice correspondante.

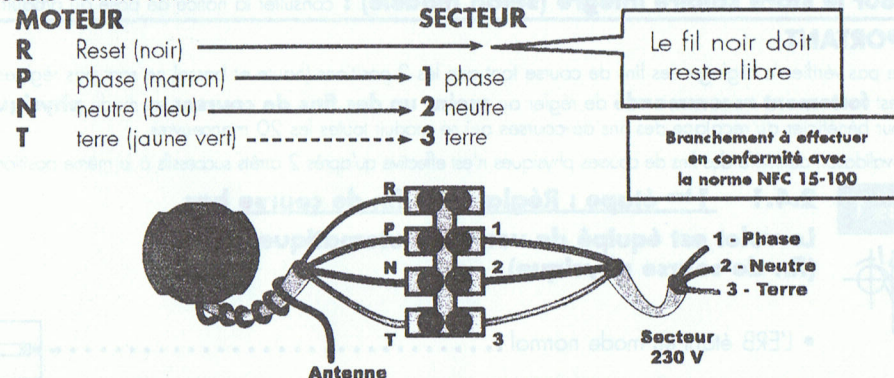


Il est conseillé d'effectuer quelques essais de positionnement avant de fixer définitivement les émetteurs. (Notamment pour la commande générale)

Maximum : 10 émetteurs par volet.

2.1 BRANCHEMENT DU MOTEUR




Le motoréducteur est alimenté par un câble 4 fils (phase / reset / neutre / terre) câblé comme suit :



BRANCHEMENT DU VOLET RÉNOVATION AVEC STORE INTÉGRÉ :

Consulter la notice de pose du produit.

2.2 AFFECTATION DE L'ÉMETTEUR RADIO DE BASE (ERB)





- L'ERB étant en mode normal 
- Mettre le moteur sous tension : 
- Appuyer sur la touche STOP de l'ERB pendant 1 seconde..... 

 L'ERB est affecté, confirmation par un AR (•).

Si aucun ERB n'est affecté dans les 60 secondes après le branchement, débrancher le moteur, puis rétablir l'alimentation.

2.3 INVERSION DU SENS DE ROTATION DU MOTEUR

Si le sens de rotation n'est pas le bon, il faut l'inverser, avant de régler les fins de course.

- Mettre l'ERB en mode réglage..... 
- Dans les 5 secondes qui suivent, appuyer simultanément sur les touches DESCENTE/MONTEE de l'ERB jusqu'à un AR (•).....  
- Remettre l'ERB en mode normal 

 Le sens de rotation est inversé.

2.4 RÉGLAGE DES FINS DE COURSE DU MOTEUR (cette opération est faite en usine pour les VR Rénovation et les CVI)

Pour le store solaire intégré (selon modèle) : consulter la notice de pose du produit.

IMPORTANT :



- Ne pas vérifier le réglage des fins de course tant que les 2 positions (haute et basse) ne sont pas réglées.
- Il est **fortement recommandé** de régler au **moins un des fins de courses** en mode **physique** pour bénéficier du recalage des fins de courses qui se produit toutes les 20 manœuvres.
- La validation définitive des fins de courses physiques n'est effective qu'après 2 arrêts successifs à la même position.

Cas 1

2.4.1 1^{ère} étape : Réglage du fin de course bas

Le volet est équipé de verrous automatiques (V.A.) (fin de course physique)



- L'ERB étant en mode normal 
- Appuyer sur la touche DESCENTE et laisser le volet s'arrêter seul sur les verrous automatiques. 

 Le fin de course bas est réglé


Remarque :

Si le tablier se déforme de manière anormale sous l'action des V.A., effacer le fin de course (voir chapitre 4.1 p9) et programmer le fin de course bas comme indiqué au cas 2

Cas 2

Le volet n'est pas équipé de verrous automatiques (fin de course virtuel)




- L'ERB étant en mode normal 
- Ajuster la position basse du volet à l'aide de l'ERB


Astuce : Pour un positionnement précis, utiliser le "pas à pas".

MONTÉE pas à pas 

DESCENTE pas à pas 

appuyer sur STOP pour quitter le pas à pas 

- Mettre l'ERB en mode réglage 

- Dans les 5 secondes qui suivent, appuyer sur la touche DESCENTE de l'ERB jusqu'à un AR (•)  (•)

- Remettre l'ERB en mode normal 



 Le fin de course bas est réglé

2.4.2 2^{ème} étape : Réglage du fin de course haut.

Cas 1

La lame finale est équipée de butoirs (fin de course physique).

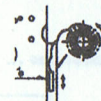



- L'ERB étant en mode normal 
- Appuyer sur la touche MONTEE et laisser le volet s'arrêter seul sur les butoirs 

 Le fin de course haut est réglé

Cas 2


La lame finale n'est pas équipée de butoirs (fin de course virtuel).



- L'ERB étant en mode normal 
- Ajuster la position haute du volet à l'aide de l'ERB

Astuce : Pour un positionnement précis, utiliser le "pas à pas".
MONTEE pas à pas 

DESCENTE pas à pas 

appuyer sur STOP pour quitter le pas à pas 

- Revenir **sans interruption** sur la butée basse en appuyant sur la touche DESCENTE de l'ERB 



 Le fin de course haut est réglé

Remarque : Le volet valide automatiquement ses positions de fins de course lors des cycles suivants. Un AR (•) confirme alors la fin de la phase de réglage moteur.

2.5 ARRÊT INTERMÉDIAIRE

2.5.1 Enregistrer un arrêt intermédiaire

Cette fonction n'est possible que si les fins de courses sont réglés et uniquement à partir de l'ERB



- L'ERB étant en mode normal 
- Arrêter le volet à la position souhaitée. (exemple : position ajours déployés)
- Appuyer simultanément sur les touches MONTEE et DESCENTE de l'ERB jusqu'à un AR (•)  (•)

 La position intermédiaire est mémorisée.

Tout réglage d'un nouvel arrêt intermédiaire annule le précédent.

Le réglage d'un arrêt intermédiaire annule les fonctions "montée pas à pas" et "descente pas à pas" afin d'autoriser la fonction "atteindre l'arrêt intermédiaire".

2.5.2 Atteindre l'arrêt intermédiaire

- Appuyer simultanément sur les touches STOP et MONTEE ou STOP et DESCENTE de l'émetteur  ou 

 Le volet se met en marche et s'arrête sur la position intermédiaire enregistrée