

jolly motor

INSTRUCTIONS DE POSE ET REGLAGE DU MOTOREDUCTEUR JOLLY “SAT IS” - “SAT SOFT IS”



1 Description générale

Le système Jolly SAT est composé d'un motoréducteur tubulaire avec butée électronique équipée d'un système de récepteur radio hautement performant et d'une télécommande.

Cette dernière permet d'actionner un ou plusieurs motoréducteurs, d'effectuer le réglage des points de butée et enfin de créer et de modifier des systèmes centralisés. Chaque télécommande peut en effet commander un nombre virtuellement illimité de motoréducteurs SAT et chaque moteur peut identifier jusqu'à 24 télécommandes maximum et 48 canaux.

La télécommande constitue une véritable clé car elle possède un code d'identification personnel qui ne peut être accepté que par le ou les récepteurs délibérément activés et elle transmet des signaux codés avec un système de Rolling Code.

Le moteur SAT SOFT IS réduit automatiquement la vitesse d'avancement du store dès qu'il arrive à proximité du point de butée mécanique, pour une fermeture totale et en douceur. Enfin, tous les motoréducteurs Jolly SAT sont équipés d'un système de sécurité Self Block qui arrête le moteur si le volet roulant, ou le store, rencontre accidentellement un obstacle.

S'il est associé à la POULIE SECURITY spéciale, le motoréducteur est en mesure de détecter la présence d'éventuels obstacles durant le mouvement de descente.

2 Conseils pour l'utilisateur

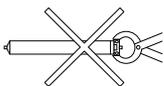
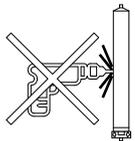
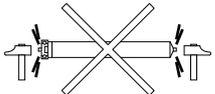
Cher client, Nous vous prions de lire attentivement les conseils suivants qui permettront de garantir un fonctionnement correct du moteur et la sécurité des personnes.

- Ne jamais permettre aux enfants de jouer avec les télécommandes. Conserver les télécommandes hors de portée des enfants ;
- surveiller le volet roulant durant son mouvement et s'assurer que personne ne s'approche jusqu'à la fermeture complète ;
- vérifier périodiquement le fonctionnement correct de l'installation. ne pas actionner le moteur si des interventions de maintenance sont nécessaires ;
- En cas de volets roulants/stores contrôlés par des systèmes automatiques, s'assurer que le moteur ne peut pas être actionné quand des travaux sont en cours à proximité (par exemple, durant le lavage des vitres, il est conseillé de couper l'alimentation, en débranchant éventuellement l'interrupteur général).

3 Conseils pour l'installateur

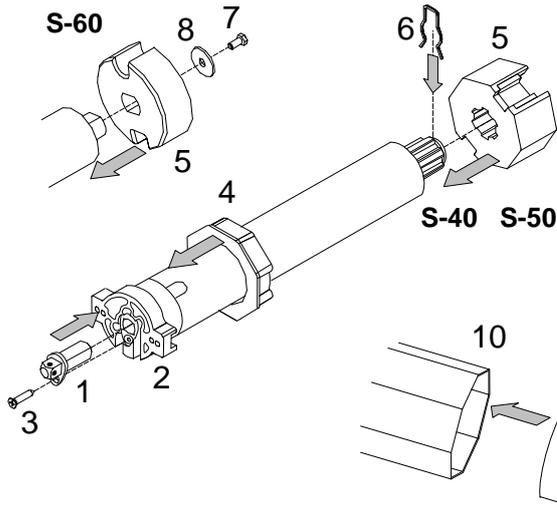
INSTRUCTIONS IMPORTANTES DE SECURITE POUR L'INSTALLATION;

MISE EN GARDE – UNE INSTALLATION INCORRECTE PEUT CONDUIRE A DES BLESSURES GRAVES SUIVEZ TOUTES LES INSTRUCTION D'INSTALLATION.

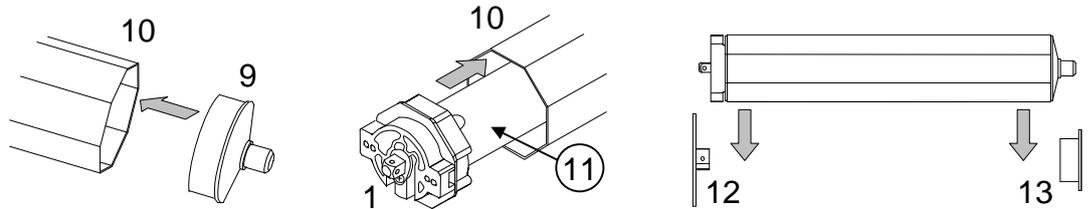


- La liaison du câble d'alimentation est du type "Y". Si le câble d'alimentation est endommagé, il doit être remplacé par le fabricant, son service après vente ou des personnes de qualification similaire afin d'éviter un danger car des outils particuliers sont nécessaires. Dans le cas contraire la garantie prendra fin.
- Pour les installations de moteur où le fil est externe, le câble H05RN-F doit être utilisé (demander au producteur). Autrement il faut protéger le câble standard en P.V.C (fourni avec le moteur), en l'insérant dans les tubes spécifiques (conduits, ou gaine anti UV) pour le protéger des agents atmosphériques et des rayons du soleil.
- Les composants supplémentaires nécessaires pour la réalisation de l'installation, comme les adaptateurs et supports doivent être dûment choisis parmi ceux offerts par le fabricant "Jolly Motor " à travers son réseau de vente. Ces articles sont présents dans le catalogue et sont fournis sur demande.
- Nos motoréducteurs sont prévus et conçus exclusivement pour l'actionnement de volets roulants, de petits rideaux métalliques à usage domestique et stores pare-soleil. Tous les autres emplois éventuels du motoréducteur doivent être préalablement examinés avec le producteur et soumis à l'accord de ce dernier. Il est expressément demandé de respecter les normes en vigueur ;
- Avant d'installer le moteur, enlever les câbles inutiles et tout ce qui n'est pas nécessaire au fonctionnement motorisé ;
- Nos moteurs sont adéquatement dimensionnés pour un bon fonctionnement, à condition que soient respectées les charges indiquées dans les tableaux « Diagramme d'application pour volets roulants » et « Diagramme d'application pour stores pare-soleil » ;
- Les composants supplémentaires pour la réalisation de l'installation, tels que les adaptateurs et les supports, doivent être choisis soigneusement parmi ceux qui sont proposés par le fabricant ; ces pièces mécaniques sont référencées dans notre catalogue ou sur notre siteweb <http://www.jollymotor.com>;
- Le câble de alimentation doit être soigneusement fixé à l'intérieur du caisson de manière à ne pas se trouver en contact avec les parties en mouvement (tube ou rideau métallique) ;
- Les vis éventuellement utilisées pour la fixation du rideau métallique ne doivent en aucun cas toucher le moteur ;
- Le moteur doit être protégé contre tout contact avec l'eau ;
- La bague adaptatrice qui actionne la butée de fin de course (détail 4 sur la figure ci-dessous) ne doit pas être percée ni tournée avant l'installation et doit être parfaitement positionnée dans le tube d'enroulement (10 sur la figure) ;
- Si le moteur est installé à moins de 2,5 m du sol, il doit être protégé ;
- Si le moteur est monté dans un caisson, ce dernier doit être accessible afin de pourvoir effectuer les réglages et contrôler l'installation ;
- En fonction de la série du moteur, le diamètre interne minimum du tube d'enroulement (10 sur la figure), doit être supérieur à : série 40/XX = 37 mm, série 50/XX = 47 mm, série 60/XX = 57 mm.
- En cas de motoréducteur installé sur des stores, laisser un espace d'au moins 40 cm entre le store complètement ouvert et tout autre objet.

4 Montage

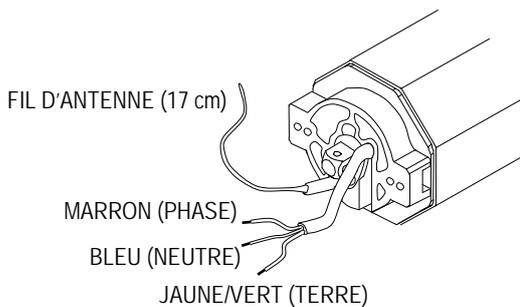


- Si nécessaire fixer le carré (1) dans la tête du moteur (2) au moyen de la vis de fixation (3).
- Insérer la couronne (4) et fixer la roue (5) sur l'axe du moteur au moyen de la goupille (6) (série 40/50) ou de la vis (7) et rondelle (8) de la série 60.
- Insérer l'embout (9) coté opposé moteur au tube (10).
- Insérer complètement le moteur (11) dans le tube (10) **SANS FRAPPER** sur le carré (1).
- Positionner correctement l'axe électrique dans les supports (12) et (13). **NE PAS FORCER LE MONTAGE.**



5 Connexions électriques

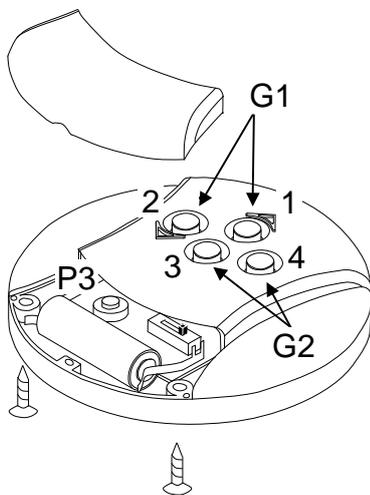
ATTENTION:



- Le Branchement de l'alimentation doit obligatoirement être effectuée avec un dispositif bipolaire possédant une distance d'ouverture d'au moins 3mm entre les contacts.
- Toutefois il contient à l'intérieur une protection thermique qui interrompt l'alimentation électrique en cas de surchauffe, par exemple suite à un fonctionnement continu (plus de 10 sans arrêt). En cas de coupure thermique, le moteur fonctionne à nouveau après un laps de temps supérieur à 10 minutes et ce à régime réduit: le fonctionnement régulier sera possible seulement après le refroidissement complet du moteur (environ 60 minutes).
- Le câble d'antenne de la tête de fins de course (à coté du câble d'alimentation) doit être situé à l'intérieur du caisson d'enroulement . Il est nécessaire de l'aplatir le plus possible, pour éviter qu'il n'entre en contact avec les parties en mouvement.

- Dans le cas d'un montage en extérieur, protéger le câble sous gaine plastique homologuée résistante au vieillissement solaire.
- Si le câble du produit est endommagé, il doit être remplacé et réparé par un des nos techniciens. Dans le cas contraire la garantie prend fin. Il est dangereux de le remplacé et réparé par vous-mêmes.
- En cas de perturbations sur la ligne d'alimentation, il est conseillé d'installer un filtre spécial.

6 Réglage des fins de courses



RECOMMANDATIONS :

- Le premier point de fin de course définie doit être le point inférieur (volet roulant fermé ou store ouvert) ;
- Durant la programmation des points de fin de course, il est possible que le sens des flèches, sur la télécommande, ne corresponde pas à la direction effective du mouvement du volet roulant/store. Suivre dans tous les cas les instructions suivantes: les sens coïncideront automatiquement à la fin de la procédure ;
- Le point de fin de course supérieur doit être réglé avec une marge suffisante au-dessous de la limite maximale (environ 4 cm en cas de volets roulants, 15 cm en cas de stores pare-soleil). En cas du moteur SAT SOFT IS, à partir de ce point, le mouvement se poursuit automatiquement à vitesse réduite puis s'arrête au niveau de la butée mécanique ;
- Ne pas monter de bouchons ou de taquets d'arrêt sur la lame terminale du rideau métallique.

“SAT IS” E “SAT SOFT IS”



AE0887



AE0992



AE1536



AE1174



AE5308



AE5300



AE1175, AE5255, AE5256

- Émetteurs utilisables avec l'unité SAT IS.

PROCEDURE DE REGLAGE:

- Appuyer simultanément sur les touches 1 et 2 pendant 20 secondes (pendant ce laps de temps, le motoréducteur émettra un son continu). Cette opération permet d'entrer en phase de programmation ; les précédents points de fin de course sont effacés de la mémoire ;
- En cas de volets roulants, porter le tube dans la position la plus pratique pour l'accrochage.

Attention: NE PAS utiliser de vis trop longues ;

- Atteindre le point de fin de course inférieur voulu ;
- Appuyer sur les deux boutons 1 et 2 pendant au moins 1 seconde, relâcher les boutons puis appuyer immédiatement sur la touche utilisée pour activer le volet roulant/store en descente. Si la procédure a été correctement effectuée, le moteur effectue un léger mouvement de confirmation ;
- Atteindre le point de fin de course supérieur voulu ;
- Appuyer sur les deux boutons 1 et 2 pendant au moins 1 seconde, relâcher les boutons puis appuyer immédiatement sur la touche utilisée pour activer le volet roulant/store en montée. Si la procédure a été correctement effectuée, le moteur effectue un léger mouvement de confirmation. Avec le modèle SAT SOFT IS, à partir du second point mémorisé, commence la phase à vitesse réduite.

ATTENTION: en cas d'erreurs, le moteur peut se bloquer et il est nécessaire de répéter toute la procédure.

7 Emploi de l'émetteur

NOTES GENERALES :

- les termes « GROUPE DE COMMANDE » indiquent dans les paragraphes suivants une paire de boutons utilisés pour envoyer les commandes de montée et de descente à un volet roulant ou à un store (ex. : G1 et G2 sur la figure) ;
- chaque motoréducteur de la série SAT peut reconnaître jusqu'à 48 émetteurs compatibles ;
- quand on appuie sur une touche pendant plus de 30 secondes, la télécommande s'éteint automatiquement ;
- il peut de produire qu'une commande ne soit pas correctement exécutée à cause d'une perturbation. Dans ce cas, il faut relâcher le bouton puis rappuyer.

NOUVEAUTÉ IMPORTANTE

À partir de la version 4.3, tout émetteur ou « groupe de commande » enregistré sur un motoréducteur SAT IS peut être utilisé pour définir les **niveaux de la butée de fin de course** et pour **enregistrer** ou **supprimer** les autres groupes de commande

MEMORISATION DU PREMIER EMETTEUR (MAITRE)

ATTENTION: Durant la mémorisation du maître, éviter d'alimenter d'autres moteurs avec la mémoire vide car la procédure décrite ci-dessus effectuerait la mémorisation du même maître sur tous les moteurs SAT alimentés. En cas d'erreur, se reporter au paragraphe « Remplacement du MAITRE ».

- Appuyer brièvement sur le bouton **P3** sur la télécommande que l'on veut utiliser comme **MAÎTRE** (voir figure). Le moteur émettra un son continu ;
- Appuyer immédiatement sur les deux boutons 1 et 2. Le moteur émettra son intermittent pour confirmer que la mémorisation a bien eu lieu.

REMARQUE:

Même si tous les émetteurs enregistrés les uns après les autres peuvent être supprimés de la mémoire en suivant la procédure décrite au paragraphe « Suppression d'un groupe de commande », le seul moyen de supprimer le MAÎTRE de la mémoire consiste à suivre la procédure spéciale telle que décrite dans le paragraphe « Remplacement du Maître ».

MEMORISATION D'AUTRES GROUPES DE COMMANDE

Si l'on souhaite actionner un motoréducteur SAT au moyen de groupes de commande différents de celui qui est associé au MAÎTRE, suivre cette procédure :

- Appuyer brièvement sur le bouton **P3** sur la télécommande déjà enregistrée (voir figure). Le moteur émettra un son continu ;
- Appuyer immédiatement sur un des boutons appartenant au nouveau groupe de commande que l'on souhaite mémoriser. Le moteur émettra son intermittent pour confirmer que la mémorisation a bien eu lieu.

Exemples:

- **Centralisation** : si l'on souhaite commander plusieurs motoréducteurs SAT en utilisant le groupe de commande G2 (voir figure) d'un de leurs MAÎTRES (que nous appellerons GÉNÉRAL), il suffit de répéter la procédure indiquée pour chaque moteur, en sachant que la télécommande dont il est question au point a) est à chaque fois celui du moteur que l'on veut ajouter à la centralisation, alors que le groupe de commande dont il est question au point b) est toujours le même et, dans ce cas c'est le groupe G2 de la télécommande GÉNÉRALE.
- **Mémorisation de centrales émettrices compatibles**: si l'on souhaite qu'un ou plusieurs moteurs SAT reconnaissent les commandes radio émises par des centrales émettrices compatibles, il suffit de répéter les points précédents a) et b) pour chaque moteur SAT, en sachant que la télécommande dont il est question au point a) est différent, alors que le groupe de commande dont il est question au point b) est toujours le même et est représentée par les boutons places a l'intérieur de la centrale émettrice et utilises pour l'actionnement manuel.

EFFACEMENT D'UN GROUPE DE COMMANDE:

Si l'on souhaite qu'un motoréducteur Jolly SAT ne reconnaisse plus les commandes émises par une télécommande différente du MAÎTRE ou d'une centrale émettrice, suivre cette procédure :

- Appuyer **3 fois** sur le bouton **P3** (voir figure) sur la télécommande. Le motoréducteur émettra un son intermittent ;
- Appuyer immédiatement sur un des boutons appartenant au nouveau groupe de commande que l'on souhaite effacer.

REPLACEMENT DU MAITRE:

Pour remplacer la télécommande MAÎTRE, suivre cette procédure :

- Couper l'alimentation électrique du moteur ;
- Remettre l'alimentation électrique : le moteur SAT émet aussitôt un premier signal sonore pour confirmer que l'alimentation a été rétablie. Au bout d'un laps de temps qui peut varier entre 2 secondes et 2 minutes et 6 secondes, le moteur émet un second signal sonore ;
- Dans les 4 secondes qui suivent ce second signal sonore, appuyer au moins 4 fois de suite sur le bouton P3 de l'émetteur destiné à devenir le nouveau MAÎTRE. Si l'opération est réussie, le moteur émet un son intermittent pendant 3 secondes.

ATTENTION: Si, avant le second signal sonore, le moteur SAT reçoit des signaux radio émis par des émetteurs compatibles, même s'ils ne sont pas mémorisés, la procédure de remise à zéro est interrompue ; la procédure précédente n'efface pas les groupes de commande éventuels qui ne sont pas associés à la télécommande MAÎTRE.

PROCEDURE DE MEMORISATION/SUBSTITUTION DU POINT DE FIN DE COURSE INTERMEDIARE (à partir de la version 4.3)

- Se placer sur le point de fin de course intermédiaire désiré.
- Appuyer 4 fois sur la touche **STOP**. Le moteur répond en effectuant un petit mouvement pour confirmer.

ATTENTION: le point intermédiaire doit être placé à pas moins de 10 cm minimum d'un des fins de courses.

COMMANDE DU POINT INTERMEDIAIRE

Appuyer et maintenir appuyer pendant 3 secondes la touche **STOP**. Le mouvement du moteur se positionnera sur le point intermédiaire mémorisé.

ATTENTION: pour éliminer le point intermédiaire, il faut régler de nouveau les points de fins de courses (voir PROCEDURE DE REGLAGE) sans mémoriser le point intermédiaire.

8 Fonctions de sécurité

Si un obstacle bloque accidentellement le mouvement du tube d'enroulement, le système de sécurité « **SELF BLOCK** » arrête en quelques instants le moteur.

S'il est associé à la **POULIE SECURITY** spéciale, le moteur modèle SAT IS est en mesure de détecter les éventuels obstacles durant le mouvement de descente du volet roulant. En cas d'obstacle, le moteur s'arrête et recule légèrement. Cette fonction spéciale n'est pas active à proximité des points de fin de course.

Dans les deux cas, pour rétablir le fonctionnement normal, il est nécessaire de retirer l'obstacle et de répéter la commande.

9 Caractéristiques techniques

EMETTEUR	RECEPTEUR
- Fréquence de base: 433.92 MHz	- Fréquence de réception: 433.92 MHz
- Modulation: AM / ASK	- Fréquence de l'oscillateur local: 433.42 MHz
- Alimentation (Pile alcaline GP 23 A): 12V ± 10 %	- Température de fonctionnement: -20 ÷ 60°C
- Consommation maximum: 25 mA	
- Température de fonctionnement: -10 ÷ 55°C	

ATTENTION: L'émission radio peut être perturbée et son bon fonctionnement est fonction de la configuration de l'installation et nous ne pouvons être tenus pour responsable en cas de problème.

MOTEUR TUBULAIRE	
- Alimentation:	230V a.c. ± 10% 50 Hz
- Indice de protection:	IP44
- Vitesse de sortie /Couple / Courant absorbé / Dimensions:	Voir homologation sur le moteur et sur notre catalogue
- Type de fin de course:	Récepteur radio électronique supplémentaire et système "Self block"